

1. Dynamique non-linéaire: cycles et chaos

1.1. Equation fonctionnelle - Point fixes et convergence.

- L'équation fonctionnelle décrivant le comportement de l'économie s'écrit:

$$p_{t+1} = f(p_t)$$

- On suppose que les prix restent dans un compact K . Dans le cas uni-dimensionnel, $p_t \in [a, b]$ avec $f([a, b]) \subset [a, b]$.
- Il existe au moins un point fixe dans K .
- Diagramme des phases: $p_{t+1} > p_t \Leftrightarrow f(p_t) > p_t$.
- La dynamique autour des points d'équilibre dépend de la pente de $f(p)$ en ce point.
- Etude de la dynamique dans le cas suivant d'une fonction linéaire par morceaux:

$$p_{t+1} - p_* = a(p_t - p_*)$$

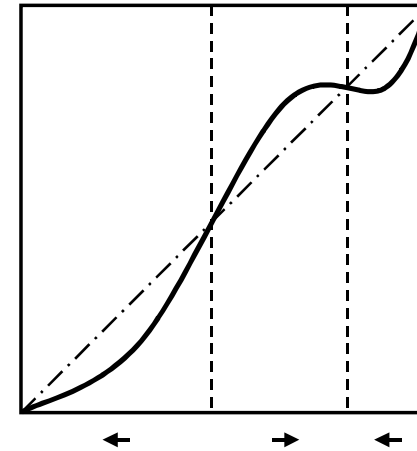


Figure 1.1:

Convergence: $0 < a < 1$

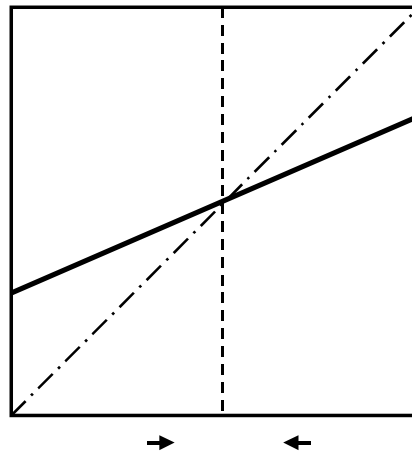


Figure 1.2:

Convergence en oscillant: $-1 < a < 0$

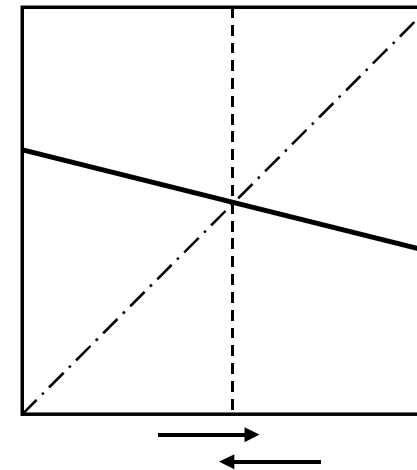


Figure 1.3:

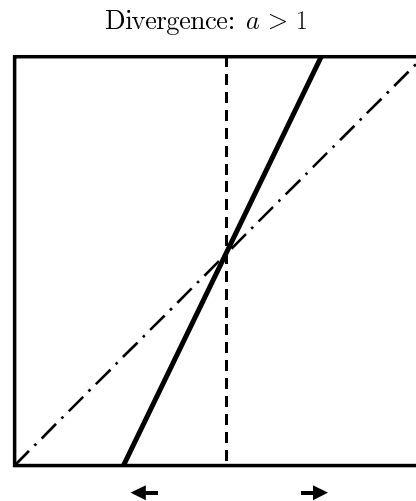


Figure 1.4:

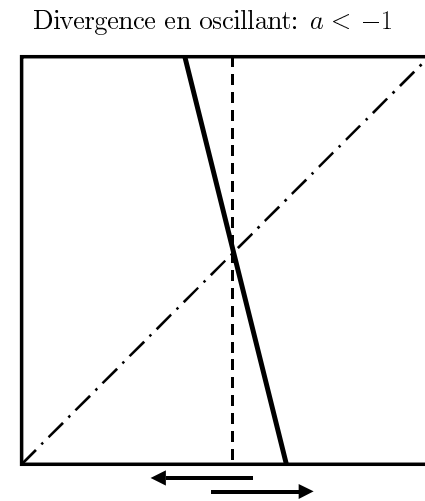


Figure 1.5:

1.2. Existence de cycles

- Après deux périodes...

$$p_{t+2} = f(p_{t+1}) = f^{(\circ 2)}(p_t)$$

avec $f^{(\circ 2)}([a, b]) \subset [a, b]$. Donc $f^{(\circ 2)}$ admet au moins un point fixe.

- On suppose que $p_{t+1} = f(p_t)$ admet un unique point fixe $p^{(1)}$. C'est aussi un point fixe de $f^{(\circ 2)}$ et de $f^{(\circ n)}$.

- Existence de cycles d'ordre k : Il existe des valeurs de p pour lesquelles

$$f^{(\circ k)}(p) = p,$$

$$f^{(\circ j)}(p) \neq p, \quad j < k$$

- Etude de la famille de fonctions:

$$f(p_t) = a p_t (1 - p_t) \quad \forall p_t \in [0, 1], \quad a > 1.$$

- Point d'équilibre:

$$f(p_*^{(1)}) = p_*^{(1)} = a p_*^{(1)} (1 - p_*^{(1)})$$

donc $p_*^{(1)} = 1 - 1/a$ ou $p_*^{(1)} = 0$.

Stabilité:

$$f'(p) = a(1 - 2p)$$

donc $f'(p_*^{(1)}) = 2 - a$.

- Après deux périodes:

$$f^{(\circ 2)}(p_t) = a^2 p_t (1 - p_t) (1 - a p_t (1 - p_t))$$

On a: $df^{(\circ 2)}/dp = (df/dp)^2$ quand $p = p_*^{(1)}$.

De plus $df^{(\circ 2)}/dp$ quand $df/dp = 0$.

- Les deux équilibres stables de $f^{(\circ 2)}$ apparaissent dès que l'équilibre de f devient instable.

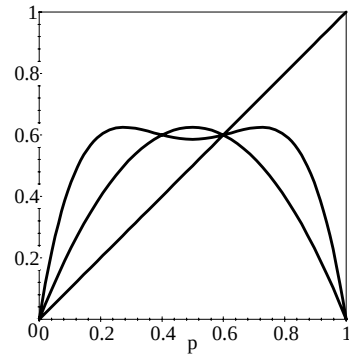


Figure 1.6:

Un point d'équilibre stable pour $f(p)$ et $f^{(o2)}(p)$.

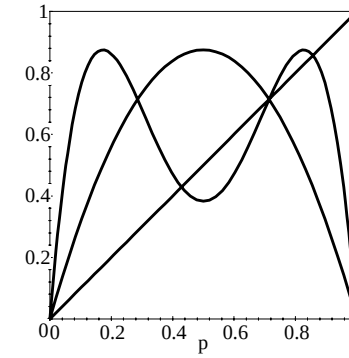


Figure 1.7:

Un point d'équilibre instable pour $f(p)$ et $f^{(o2)}(p)$.
Deux points d'équilibre stables pour $f^{(o2)}(p)$ [cycle d'ordre 2]